

# Journées de la Réalité Virtuelle

29 au 31 octobre 2018, Evry



**AFRV**



université  
**PARIS-SACLAY**



ÉQUIPEMENT  
DE RECHERCHE



## Liste des démonstrations

IBISC, UFR-ST, 40 rue du Pelvoux, 91020 Evry Courcouronnes

**Lundi 29 octobre 2018, 18h - 19h30**

### Haptic Motion

Participants : *Guillaume Bouyer, Amine Chellali, & Anatole Lécuyer,*

Description : Création de sensations de mouvements dans les simulations de conduite grâce au retour d'effort dans les mains.

Salle : Ax14

### Interaction collaborative en réalité mixte

Participants : *Guillaume Gamelin, Aylen Ricca, Amine Chellali, Cédric Dumas, Samir Otmane*

Description : Interaction spatiale collaborative et immersive avec un partenaire distant représenté sous forme d'un nuage de points

Salle : Ax14

### Interaction gestuelle et tactile sur dispositif mobile

Participants : *Siju Wu, Amine Chellali, Aylen Ricca, Guillaume Moreau, Samir Otmane*

Description : Evaluation des techniques d'interaction 3D sur dispositifs mobiles basées sur des gestes et sur le tactile.

Salle : Ax14

### Simulateur virtuel de biopsie

Participants : *Aylen Ricca, Amine Chellali, Samir Otmane*

Description : Expérimentation de gestes d'insertion d'aiguille dans un tissu virtuel avec retour haptique

Salle : Ax14

### Rééducation du membre supérieur post-AVC

Participants : *Ludovic David, Guillaume Bouyer, Samir Otmane*

Description : Utilisation de jeux thérapeutiques et les interactions adaptatives pour un système d'auto-rééducation du membre supérieur après AVC

Salle : Ax15

### Etude de la prise de virage en moto

Participants : *Dalil Ichalal, Hichem Arioui, Saïd Mammar*

Description : Plateforme d'étude des comportements de conduite et la compréhension des interactions conducteur/véhicule deux roues.

Salle : Ax27

# Journées de la Réalité Virtuelle

29 au 31 octobre 2018, Evry



**AFRV**



université  
**PARIS-SACLAY**



GRUPPEMENT  
DE RECHERCHE



## Interaction Homme robot humanoïde

Participants : *Zahra Ramezanpanah, Insaf Ajili, Jean-Yves Didier, Malik Mallem*

Description : Reconnaissance par apprentissage supervisé d'actions et d'émotions d'un humain en vue d'une interaction avec un robot humanoïde

Salle : Ax28

## Plate-forme robotique parallèle dans un environnement virtuel

Participants : *Taha Houda, Ali Amouri, Lotfi Béji, Malik Mallem*

Description : Simulateur de mouvements XY-6 DOF capable d'accueillir une personne et de la mettre en situation de mouvement/glisser naturel dans un environnement immersif de réalité mixte.

Salle : Ax29

## SPONSORS

